## Frequenzumrichter der FR-A800-Serie

Die FR-A800-Serie ist Hochtechnologie pur. Diese Frequenzumrichter-Generation von Mitsubishi Electric vereinbart innovative Funktionen und zuverlässige Technologie mit maximaler Leistung, Ökonomie und Flexibilität. Neben vielen anderen Funktionen, bietet der Frequenzumrichter die

Möglichkeit der Vektorregelung auch in den Modi LD/SLD, einem Bremstransistor mit 100 \% ED bis 55 kW , dem Online-Autotuning für eine überragende Drehzahl-/Drehmomentgenauigkeit, exzellenten Gleichlaufeigenschaften mit einem Synchronmotor, einer integrierten

STO-Safety-Funktion und einer Vielzahl von digitalen und analogen Ein- und Ausgängen.
Verschiedene Frequenzumrichter der FR-A800-Serie werden mit einer separaten Stromrichtereinheit (FR-CC2) betrieben.

Antriebsaufgaben. Das System kann auf bis zu zwei Sensoren erweitert werden. Die Inbetriebnahme erfolgt einfach mittels Bedienanzeige, auch ohne Expertenwissen im Bereich Condition Monitoring.

## Leistungsbereich:

FR-A820-E,0,4-90 kW, 200-240 V AC, FR-A840-E:0,4-280 kW, 380-500 V AC
FR-A842-E: 315-500 kW, 380-500 V AC (Modelle mit separater Stromrichtereinheit) FR-A860-E:0,75-220 kW, 525-600 V AC
FR-A862-E: 280-450 kW, 525-600 V AC
(Modelle mit separater Stromrichtereinheit)
FR-A870-E: $110 \mathrm{~kW}, 132 \mathrm{~kW}, 525-600 \mathrm{~V}$ AC
160 kW, $200 \mathrm{~kW}, 600-690$ V AC

## FR-F840/842-E-SCM

Mit dem SCM Kit-DRIVES wird eine vorgefertigte ganzheitliche Condition Monitoring Lösung angeboten. Die Kombination aus den drei leistungsstarken Einzelbausteinen Frequenzumrichter, Bedienanzeige und einem vorkonfektionierten Schwingungssensor macht dies möglich. Der im Paket enthaltene Frequenzumrichter ist ihr Joker für alle

## FR-A800-E

Die Frequenzumrichter FR-A800-E sind mit einer integrierten Ethernet-Schnittstelle mit $100 \mathrm{MBit} / \mathrm{s}$ ausgestattet. Diese ermöglicht eine einfache Integration in ein bestehendes Netzwerk und bietet standardmäßig die Kommunikation über Modbus ${ }^{\circledR}$ TCP/IP- oder CC-Link IE Field Basic-Netzwerke. Außerdem werden Mehrfachprotokolle unterstützt sowie die Umrichter-zu-Umrichter-Kommunikation. Aufgrund der standardmäßig vorhandenen Ethernet-Schnittstelle haben die Frequenzumrichter FR-A800-E im Auslieferzustand nur eine serielle Schnittstelle. Die Frequenzumrichter FR-A870-E haben eine kompakte Bauform und zusätzlich ist ein EMV-Filter sowie eine Zwischenkreisdrossel integriert.

## FR-A800plus - Spezialisten auf ihrem Gebiet

Die FR-A800Plus-Serie erweitert die Frequenzumrichter der Serie mit optimierten Funktionen für spezielle Einsatzgebiete

## FR-A800plus Crane (CRN)

Diese Frequenzumrichter verfügen über eine integrierte Kranfunktion. Durch die Verwendung der originalen Pendelregelung von MitsubishiElectric wird das Schwingen eines von einem Kran bewegten Objekts zum Zeitpunkt des Stillstands unterdrückt, ohne dass der Bediener eingreifen muss. Weitere Zusatzfunktionen sind Vermeidung von Lastschlupf sowie erweiterte Überwachungsfunktionen. Für die Plus-Funktionen stehen spezielle Parametereinstellungen zur Verfügung.

## Leistungsbereich:

FR-A840-CRN: 0,4-280 kW, 380-500 V AC FR-A842-CRN: 315-500 kW, 380-500 V AC (Modell mit separater Stromrichtereinheit)

## FR-A800plus Roll to Roll (R2R)

Die Frequenzumrichter FR-A800-R2R sind speziell für Wickelapplikationen entwickelt worden. Sie verfügen über verschiedene spezielle Funktionen, die eine stabile Auf- und Abwicklungssteuerung unabhängig voneinander ermöglichen. Dazu zählen u. a. die Berechnung des Wickeldurchmessers, die Drehzahlregelung über die Istposition der Tänzerrolle (Tänzerregelung) sowie die sensorlose Drehmomentregelung für konstante Zugkraft.

## Leistungsbereich:

FR-A840-R2R: $0,4-280 \mathrm{~kW}, 380-500 \mathrm{~V} \mathrm{AC}$
FR-A842-R2R: 315-500 kW, 380-500 V AC (Modell mit separater Stromrichtereinheit)

## FR-A800plus Liquid Cooled (LC)

Die Besonderheit dieser Frequenzumrichter ist die Flüssigkeitskühlung. Anstatt einer Kühlung mit Luft wird hier Flüssigkeit eingesetzt. Dadurch erschließen sich ganz neue Einsatzmöglichkeiten in Umgebungen, wo es ansonsten schwierig ist, die vom Frequenzumrichter abgegebene Wärme über die Luft abzuführen. Durch die Kühlung mit einer Flüssigkeit kommt außerdem ein kleineres Gehäuse zum Einsatz, da die Menge der im Gehäuse abgeführten Wärme geringer ist.

## Leistungsbereich:

FR-A840-LC: 110-280 kW, 380-500 V AC
FR-A870-LC: $280 \mathrm{~kW}, 355 \mathrm{~kW}, 525-690$ V AC

## Stromrichtereinheit FR-CC2-

zusammen mit den Frequenzumrichtern FR-A842/FR-A842-P und FR-A862 eingesetzt Die Trennung der Module erlaubt den flexiblen Aufbau unterschiedlicher Systeme wie

Parallelantriebe und gemeinsamer DC-BusSysteme. Das spart Kosten und minimiert den Platzbedarf für die Installation.

## Technische Daten FR-A840-00023 bis -01160



| Bestellangaben | Art.-Nr. | Ethernet Version (E2) |
| :---: | :---: | :---: |
|  |  | Roll to Roll (R2R) |
|  |  | Crane (CRN) |
|  |  | Smart condition monitoring (SCM) Kit |
|  |  | Leistungseinheit |
|  |  | Steuerkarte (Ethernet) |


| 297566 | 297567 | 297568 | 297569 | 297570 | 297571 | 297572 | 297573 | 297574 | 297575 | 297576 | 297577 | 297578 | 297579 |
| :--- | :--- | :--- | :--- | :--- | :--- | :--- | :--- | :--- | :--- | :--- | :--- | :--- | :--- |
| 296422 | 296423 | 296424 | 296465 | 296466 | 296467 | 296468 | 296469 | 296470 | 296471 | 296472 | 296473 | 296474 | 296475 |
| 409257 | 409258 | 409259 | 409260 | 409261 | 409322 | 409323 | 409324 | 409325 | 409326 | 409327 | 409328 | 409329 | 409330 |
| 314568 | 314569 | 314570 | 314571 | 314572 | 314573 | 314574 | 314585 | 314586 | 314587 | 314588 | 314589 | 314590 | 314591 |
| - | - | - | - | - | - | - | - | - | - | - | 307162 | 307163 | 307164 |
| - | - | - | - | - | - | - | - | - | - | - | 307202 | 307202 | 307202 |

Hinweise:
(1) Die angegebene Motornennleistung entspricht der maximal zulässigen Leistung für den Gebrauch eines 4 -Pol-Standardmotors von Mitsubishi Electric. $200 \%$ Überlasffähigkeit (ND) entspricht der Werkseinstellung.
(2) Die Prozentwerte der Überlastfähigkeit des Gerätes kennzeichnen das Verhältnis zum Nennausgangsstrom des Frequenzumrichters in der jeweiligen Betriebsart. Für eine wiederholte Anwendung ist es erforderlich, den Frequenzumrichter und den Motor solange abkühlen zu lassen, bis deren Betriebstemperatur unter den Wert sinkt, der bei $100 \%$ Last erreicht wird. Die Berechnung der Pausenzeiten erfolgt nach der Effektivstrom-Berechnungsmethode ( $\left.{ }^{2} \mathrm{x} x\right)$. Dies setzt die Kenntnis des Arbeitsyyklus voraus.
(3) Die maximale Ausgangsspannung kann den Wert der Eingangsspannung nicht übersteigen. Die Einstellung der Ausgangsspannung kann über den gesamten Bereich der Eingangsspannung erfolgen.

Die Impulsspannung am Ausgang des Frequenzumrichters bleibt unverändert bei ca. $\sqrt{ } 2$ der Eingangsspannung.
(4) Die Eingangsnennleistung ist vom Impedanzwert (einschließlich Kabel und Eingangsdrossel) auf der Netzeingangsseite abhängig.
(5) FR-DU08: IP40 (außer für PU-Stecker)
(6) Wert für Überlastfähigkeit ND
(7) Das Bremsvermögen des Frequenzumrichters läst sich mit einem externen Bremswiderstand erhöhen. Verwenden Sie keine Widerstände, die kleiner als die angegebenen minimalen Werte sind.
(8) Der angegebene Eingangsnennstrom gilt bei der Ausgangsnennspannung. Der Eingangsnennstrom ist von der Impedanz (einschließlich Leitungen und Eingangsdrossel) auf der Netzeingangsseite abhängig.
(9) Die Werte geben die maximale Wärmeableitung an. Beachten Sie diese Werte bei der Konzeption des Schaltschranks.

## Technische Daten FR-A840-01800 bis -06830



Hinweise:
(1) Die angegebene Motornennleistung entspricht der maximal zulässigen Leistung für den Gebrauch eines 4 -Pol-Standardmotors von Mitsubishi Electric. $200 \%$ Überlastfähigkeit (ND) entspricht der Werkseinstellung.
(2) Die Prozentwerte der Überlastfähigkeit des Gerätes kennzeichnen das Verhältnis zum Nennausgangsstrom des Frequenzumrichters in der jeweiligen Betriebsart. Für eine wiederholte Anwendung ist es erforderlich, den Frequenzumrichter und den Motor solange abkühlen zu lassen, bis deren Betriebstemperatur unter den Wert sinkt, der bei $100 \%$ Last erreicht wird. Die Berechnung der Pausenzeiten erfolgt nach der Effektivstrom-Berechnungsmethode ( ${ }^{2} \mathrm{x} \mathrm{xt}$ ). Dies setzt die Kenntnis des Arbeitsyyklus voraus.
(3) Die maximale Ausgangsspannung kann den Wert der Eingangsspannung nicht übersteigen. Die Einstellung der Ausgangsspannung kann über den gesamten Bereich der Eingangsspannung erfolgen. Die Impulsspannung am Ausgang des Frequenzumrichters bleibt unverändert bei ca. $\sqrt{ } 2$ der Eingangsspannung.
(4) Die Eingangssennleistung ist vom Impedanzwert (einschließlich Kabel und Eingangsdrossel) auf der Netzeingangsseite abhängig.
(5) FR-DU08:IP40 (außer für PU-Stecker)
(6) Wert für Überlastfähigkeit ND
(7) Das Bremsvermögen des Frequenzumrichters lässt sich mit einem externen Bremswiderstand erhöhen. Verwenden Sie keine Widerstände, die kleiner als die angegebenen minimalen Werte sind.
(8) Der angegebene Eingangsnennstrom gilt bei der Ausgangsnennspannung. Der Eingangsnennstrom ist von der Impedanz (einschließlich Leitungen und Eingangsdrossel) auf der Netzeingangsseite abhängig.
(9) Die Werte geben die maximale Wärmeableitung an. Beachten Sie diese Werte bei der Konzeption des Schaltschranks.

Technische Daten FR-A800

## Technische Daten FR-A842-07700 bis -12120 und Stromrichtereinheit FR-CC2-H

Die Frequenzumrichter FR-A842 müssen zusammen mit einer Stromrichtereinheit FR-CC2 betrieben werden, die individuell bestellt werden muss.


| Baureihe |  |  | FR-CC2-H $\square \mathrm{K}-60$ |  |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  |  | 315 | 355 | 400 | 450 | 500 | 560 | 630 |
| Ausgang | Motornennleistung | kW | 315 | 355 | 400 | 450 | 500 | 560 | 630 |
|  | Überlastfähigkeit ${ }^{\text {® }}$ |  | $200 \% 60 \mathrm{~s}, 250 \% 3 \mathrm{~s}$ |  |  |  | $\begin{aligned} & 150 \% 60 \mathrm{~s}, \\ & 200 \% 3 \mathrm{~s} \end{aligned}$ | $\begin{aligned} & 120 \% 60 \mathrm{~s}, \\ & 150 \% 3 \mathrm{~s}, \end{aligned}$ | $\begin{aligned} & 110 \% 60 \mathrm{~s}, \\ & 120 \% 3 \mathrm{~s} \end{aligned}$ |
|  | Spannung ${ }^{\text {(1) }}$ |  | 430-780V ${ }^{\text {© }}$ |  |  |  |  |  |  |
|  | Drehmoment bei Bremsun |  | $10 \%$ Drehmoment/100 \% ED |  |  |  |  |  |  |
| Eingang | Anschlussspannung |  | 3-phasig, 380-500 V AC, -15 \%/+10\% |  |  |  |  |  |  |
|  | Spannungs-/Frequenzber |  | $323-550 \mathrm{~V}$ AC bei $50 / 60 \mathrm{~Hz} \pm 5 \%$ |  |  |  |  |  |  |
|  | Eingangsnennleistung ${ }^{\text {8 }}$ | kVA | 465 | 521 | 587 | 660 | 733 | 833 | 924 |
| Sonstiges | Kühlung |  | Lüfterkühlung |  |  |  |  |  |  |
|  | Zwischenkreisdrossel |  | Eingebaut |  |  |  |  |  |  |
|  | Schutzart ${ }^{\text {® }}$ |  | Offene Ausführung (IP00) |  |  |  |  |  |  |
|  | Gewicht | kg | 210 | 213 | 282 | 285 | 288 | 293 | 294 |
|  | Abmessungen (BxHxT) | mm | $600 \times 1330 \times 440$ |  | $600 \times 1580 \times 440$ |  |  |  |  |
| Bestellang |  | Art.-Nr. | 274507 | 274508 | 274509 | 274510 | 274511 | 279637 | 279638 |

Hinweise:
(1) Die angegebene Motornennleistung entspricht der maximal zulässigen Leistung für den Gebrauch eines 4 -Pol-Standardmotors von Mitsubishi Electric. $200 \%$ Überlastähigkeit (ND) entspricht der Werkseinstellung.
(2) Die Ausgangsleistung bezieht sich auf eine Ausgangspannung von 440 V AC.
(3) Die Prozentwerte der Überlastfähigkeit des Gerätes kennzeichnen das Verhältnis vom Überlaststrom zum Nennausgangsstrom des Frequenzumrichters in der jeweiligen Betriebsart. Für eine wiederholte Anwendung ist es erforderlich, den Frequenzumrichter, die Stromrichtereinheit und den Motor solange abkühlen zu lassen, bis deren Betriebstemperatur unter den Wert sinkt, der bei $100 \%$ Last erreicht wird.
(4) Die maximale Ausgangsspannung kann den Wert der Eingangsspannung nicht übersteigen. Die Einstellung der Ausgangsspannung kann über den gesamten Bereich der Eingangsspannung erfolgen.

Die Impulsspannung am Ausgang des Frequenzumrichters bleibt unverändert bei ca. $\sqrt{ } 2$ der Eingangsspannung.
(5) FR-DU08: IP40 (außer für PU-Stecker)
(6) Die Werte geben die maximale Wärmeableitung an. Beachten Sie diese Werte bei der Konzeption des Schaltschranks.
(7) Übersteigt die Steuerspannung 480 V , ädern Sie in Pr. 977 den Wert für die Spannungsüberwachung.
(8) Die angegebene Eingangsnennleistung gilt beim angegebenen Gerätenennstrom. Die Eingangsnennleistung ist von der Impedanz (einschließlich Leitungen und Eingangsdrossel) auf der Netzeingangsseite abhängig.
(9) Die zulässige Phasen-Unsymmetrie für die Spannung beträgt $3 \%$ (Phasen-Unsymmetrie = (höchste Spannung zwischen den Leitern - durrchschnittliche Spannung zwischen den 3 Leitern)/durchschnittliche Spannung zwischen den 3 Leitern $\mathbf{x} 100$ )
(10) Die Ausgangsspannung der Stromrichtereinheit hängt von der Eingangsspannung der Last ab. Die Impulsspannung am Ausgang der Stromrichtereinheit bleibt unverändert bei ca. $\sqrt{ } 2$ mal der Eingangsspannung.

## Technische Daten FR-A842-09620 bis -12120- $\square$ P und Stromrichtereinheit FR-CC2-H- $\square \mathbf{P}$

| Baureihe |  |  | FR-A842- $\square$-2-60P |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  |  | Zwei im Parallelbetrieb |  |  | Drei im Parallelbetrieb |  |  |
|  |  |  | 09620 | 10940 | 12120 | 09620 | 10940 | 12120 |
| Ausgang | Motornenn- <br> leistung${ }^{10}$ kW $\quad$ 150 \% Überlastfähigkeit (LD) |  | 710 | 800 | 900 | 1065 | 1200 | 1350 |
|  |  |  | 630 | 710 | 800 | 945 | 1065 | 1200 |
|  | $\begin{aligned} & \left.\begin{array}{l} \text { Geräte- } \\ \text { nennstrom } \quad \text { A } \end{array}\right) \end{aligned}$ | I nenn | 1386 | 1539 | 1750 | 2078 | 2309 | 2626 |
|  |  | I max. 60 s | 1663 | 1846 | 2100 | 2493 | 2770 | 3151 |
|  |  | I max. 3 s | 2079 | 2308 | 2625 | 3117 | 2463 | 2939 |
|  |  | I nenn | 1232 | 1386 | 1539 | 1848 | 2078 | 2309 |
|  |  | I max. 60 s | 1848 | 2079 | 2308 | 2772 | 3117 | 3463 |
|  |  | I max. 3 s | 2464 | 2772 | 3078 | 3696 | 4156 | 4618 |
|  | Ausgangsleistung ${ }^{(2)}$ |  | 1056 | 1173 | 1334 | 1584 | 1759 | 2002 |
|  | leistung ${ }^{2}$ KVA ND |  | 939 | 1056 | 1173 | 1409 | 1584 | 1759 |
|  | Überlast-  <br> fáhigkeit ${ }^{\text {3 }}$ LD <br> ND  |  | $120 \%$ des Gerätenennstroms für 60 ; 150\% für 3 s (bei max. $50^{\circ} \mathrm{C}$ Umgebungstemperatur) |  |  |  |  |  |
|  |  |  | $150 \%$ des | troms für | 5 (bei max | ungstemp |  |  |
|  | Spannung ${ }^{\text {(1) }}$ |  | 3-phasig, 380-500 V |  |  |  |  |  |
|  | Frequenzbereich Hz |  | 0,2-590 |  |  |  |  |  |
|  | Steuerverfahren |  | U/f, erweiterte Stromvektorregelung, sensorlose Vektorregelung (RSV), Vektorregelung mit Drehzahlrückführung, sensorlose PM-Vektorregelung |  |  |  |  |  |
|  | Maximales Bremsmoment Generatorisch |  | $10 \%$ Drehmoment/100\% ED |  |  |  |  |  |
| Eingang | Gleichspannungsversorgung |  | 430-780 V DC, |  |  |  |  |  |
|  | Steuerspannung |  | 1-phasig, $380-500 \mathrm{VAC}, 50 / 60 \mathrm{~Hz}$ (2) |  |  |  |  |  |
|  | Steuerspannungsbereich |  | Frequenz $\pm 5 \%$, Spannung $\pm 10 \%$ |  |  |  |  |  |
| Sonstiges | Kühlung |  | Lüfterkühlung |  |  |  |  |  |
|  | Schutzart ${ }^{\text {® }}$ |  | Offene Ausführung (IPOO) |  |  |  |  |  |
|  | $\begin{array}{ll} \begin{array}{l} \text { Max. Wärme- } \\ \text { ableitung }^{\circledR} \end{array} \quad \begin{array}{l} \text { LD } \\ \end{array}{ }^{\text {ND }} \end{array}$ |  | 11,7 | 13,2 | 15,5 | 17,5 | 19,8 | 23,3 |
|  |  |  | 10,2 | 11,7 | 13,3 | 15,3 | 17,6 | 20 |
|  | Gewicht ${ }^{\text {® }}$ ( ${ }^{\text {a }}$ |  | 486 | 486 | 486 | 729 | 729 | 729 |
|  | Abmessungen (BxHxT) mm |  | $680 \times 1580 \times 440$ |  |  | $680 \times 1580 \times 440$ |  |  |
| Bestellang |  | Art.-Nr. | 314880 | 314881 | 314882 | 314880 | 314881 | 314882 |


| Baureihe |  |  | FR-CC2-H $\square \mathrm{K}$-60P |  |  |  |  |  |  |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  |  | Zwei im Parallelbetrieb |  |  |  | Drei im Parallelbetrieb |  |  |  |
|  |  |  | 400 | 450 | 500 | 560 | 400 | 450 | 500 | 560 |
| Ausgang | Motornennleistung | kW | $150 \% 60 \mathrm{~s}, 200 \% 3 \mathrm{~s}$ |  | 800 | 900 | 945 | 1065 | 1200 | 1350 |
|  | Überlastfähigkeit ${ }^{\text {® }}$ |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  | Spannung (1) |  | $430-780 \mathrm{~V}$ (1) |  |  |  |  |  |  |  |
|  | Drehmoment bei Bremsu |  | 10 \% Drehmoment/100 \% ED |  |  |  |  |  |  |  |
| Eingang | Anschlussspannung |  | 3-phasig, 380-500 V AC |  |  |  |  |  |  |  |
|  | Spannungs-/Frequenzber |  | $323-550 \mathrm{~V} \mathrm{AC} \mathrm{bei} 50 / 60 \mathrm{~Hz} \pm 5 \%$ |  |  |  |  |  |  |  |
|  | Eingangsnennleistung ${ }^{\text {® }}$ | kVA | 939 | 1056 | 1173 | 1334 | 1409 | 1584 | 1759 | 2002 |
| Sonstiges | Kühlung |  | Lüfterkühlung |  |  |  |  |  |  |  |
|  | Zwischenkreisdrossel |  | Eingebaut |  |  |  |  |  |  |  |
|  | Max. Wärmeableitung ${ }^{\text {® }}$ | kW | 5,5 6,1Offene Ausführung (IP00) |  | 6,8 | 7,9 | 8,2 | 9,2 | 10,3 | 11,9 |
|  | Schutzart ${ }^{\text {® }}$ |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|  | Gewicht ${ }^{(2)}$ | kg | 564 | 570 | 576 | 586 | 846 | 855 | 864 | 879 |
|  | Abmessungen (BxHxT) | mm | $600 \times 1580 \times 440$ |  |  |  |  |  |  |  |
| Bestellan |  | Art.-Nr. | 31488 | 314884 | 314905 | 314906 | 314883 | 314884 | 314905 | 314906 |

Hinweise:
(1) Die angegebene Motornennleistung entspricht der maximal zulässigen Leistung für den Gebrauch eines 4 -Pol-Standardmotors von Mitsubishi Electric. $200 \%$ Überlastfähigkeit (ND) entspricht der Werkseinstellung.
(2) Die Ausgangsleistung bezieht sich auf eine Ausgangsspannung von 440 VAC .
(3) Die Prozentwerte der Überlastfähigkeit des Gerätes kennzeichnen das Verhältnis vom Überlaststrom zum Nennausgangsstrom des Frequenzumrichters in der jeweiligen Betriebsart. Für eine wiederholte Anwendung ist es erforderlich, den Frequenzumrichter, die Stromrichtereinheit und den Motor solange abkühlen zu lassen, bis deren Betriebstemperatur unter den Wert sinkt, der bei $100 \%$ Last erreicht wird.
(4) Die maximale Ausgangsspannung kann den Wert der Eingangsspannung nicht übersteigen. Die Einstellung der Ausgangsspannung kann über den gesamten Bereich der Eingangsspannung erfolgen.

Die Impulsspannung am Ausgang des Frequenzumrichters bleibt unverändert bei ca. $\sqrt{ } 2$ der Eingangsspannung.
(5) FR-DU08: IP40 (außer für PU-Stecker)
(6) Die Werte geben die maximale Wärmeableitung an. Beachten Sie diese Werte bei der Konzeption des Schaltschranks.
(7) Übersteigt die Steuerspannung 480 V , ändern Sie in Pr. 977 den Wert für die Spannungsüberwachung.
(8) Gesamtgewicht aller Frequenzumrichter im Parallelmodus
(9) Die angegebene Eingangsnennleistung gilt beim angegebenen Gerätenennstrom. Die Eingangsnennleistung ist von der Impedanz (einschließlich Leitungen und Eingangsdrossel) auf der Netzeingangsseite abhängig.
(10) Die zulässige Phasen-Unsymmetrie für die Spannung beträgt $3 \%$ (Phasen-Unsymmetrie = (höchste Spannung zwischen den Leitern - durchschnittliche Spannung zwischen den 3 Leitern)/durchschnittliche Spannung zwischen den 3 Leitern $x$ 100)
(11) Die Ausgangsspannung der Stromrichtereinheit hăngt von der Eingangsspannung der Last ab. Die Impulsspannung am Ausgang der Stromrichtereinheit bleibt unverändert bei ca. $\sqrt{ } 2$ mal der Eingangsspannung.
(12) Gesamtgewicht aller Master- und Slave-Stromrichtereinheiten im Parallelbetrieb.

## Allgemeine technische Daten FR-A800

| FR-A800 |  |  | Beschreibung |
| :---: | :---: | :---: | :---: |
| Einstell-möglichkeiten | Frequenzauflösung | Analog | $0,015 \mathrm{~Hz} / 0-50 \mathrm{~Hz}$ (Anschlussklemme 2, 4: 0-10 V/12 Bit) <br> $0,03 \mathrm{~Hz} / 0-50 \mathrm{~Hz}$ (Anschlusklemme 2, 4: 0-5V/11 Bit, $0-20 \mathrm{~mA} / 11$ bit, terminal 1:-10 $-+10 \mathrm{~V} / 12$ Bit) $0,06 \mathrm{~Hz} / 0-50 \mathrm{~Hz}$ (Anschlussklemme 1:0- $\pm 5 \mathrm{~V} / 11$ Bit) |
|  |  | Digital | $0,01 \mathrm{~Hz}$ |
|  | Frequenzgenauigkeit |  | $\pm 0,2 \%$ der Maximalfrequenz (Temperaturbereich $25^{\circ} \pm 10^{\circ}$ ) bei Analogeingang; $\pm 0,01 \%$ der Maximalfrequenz bei Digitaleingang |
|  | Spannungs-/Frequenzkennlinie |  | Basisfrequenz einstellbar zwischen 0 und 590 Hz ; Auswahl der Kennlinie zwischen konstantem Drehmoment, variablem Drehmoment oder flexibler 5-Punkt-U/f-Kennlinie |
|  | Anlaufdrehmoment |  | $200 \% 0,3 \mathrm{~Hz}(0,4-3,7 \mathrm{kVA}), 150 \% 0,3 \mathrm{~Hz}$ (ab 5,5 kVA) bei sensorloser Vektorregelung und Vektorregelung |
|  | Drehmomentanhebung |  | Manuelle Drehmomentanhebung |
|  | Beschleunigungs-/Bremszeit |  | 0 bis 3600 s getrennt einstellbar (Linearer oder S-förmiger Verlauf und Getriebespielkompensation sind frei wählbar) |
|  | Beschleunigungs-/Bremskennlinie |  | Linearer oder S-förmiger Verlauf, frei wählbar |
|  | DC-Bremsung |  | Betriebsfrequenz: 0-120 Hz; Dauer der Bremsung ( $0-10 \mathrm{~s}$ ) und Höhe der Bremsspannung ( $0-30 \%$ ) sind frei einstellbar. Die Aktivierung der DC-Bremsung ist auch über Digitaleingang möglich |
|  | Strombegrenzung |  | Ansprechschwelle 0-220 \%, frei einstellbar, auch per Analogeingang |
|  | Motorschutz |  | Elektronisches Motorschutzrelais (Nennstrom frei einstellbar) |
|  | Drehmomentbegrenzung |  | Drehmomentbegrenzung von $0-400 \%$, frei einstellbar |
| Steuersignale für den Betrieb | Frequenzsollwerte | Analogeingang | Anschlussklemme 2, 4: $0-5 \mathrm{~V} D C, 0-10 \mathrm{VDC}, 0 / 4-20 \mathrm{~mA}$ Anschlussklemme $1: 0- \pm 5 \mathrm{VDC}, 0- \pm 10 \mathrm{VDC}$ |
|  |  | Digital | 4 -stelliger BCD- oder 16-Bit-Binärcode bei Verwendung einer Bedieneinheit oder Optionskarte (FR-A8AX) |
|  | Startsignal |  | Individuelle Auswahl zwischen Rechts- und Linkslauf. Als Starteingang kann ein selbsthaltendes Signal gewählt werden. |
|  | $\begin{array}{cc} & \text { Allgemein } \\ & \text { Impulseingang } \\ \text { Eingangssignale } \\ & \\ & \text { Betriebszustände }\end{array}$ |  | Drehzahlwahl (drei Drehzahlen), 2. Parametersatz, Funktionszuweisung Klemme 4, Tippbetrieb, Motorumschaltung auf Netzbetrieb © ${ }^{\oplus}$, automatischer Wiederanlauf ${ }^{( }$, fliegender Start ${ }^{\oplus}$, Reglersperre, Selbsthaltung des Startsignals, Startsignal Rechtslauf, Startsignal Linkslauf, Frequenzumrichter zurücksetzen <br> Die Funktionszuweisung der Eingangsklemmen erfolgt über die Parameter 178 bis 189. |
|  |  |  | $100 \mathrm{kBit} / \mathrm{s}$ |
|  |  |  | Einstellung von maximaler/minimaler Frequenz, Drehzahl-/Geschwindigkeitsvorwahl, Beschleunigungs-/Bremskennlinie, externer Motorschutz, DC-Bremsung, Startfrequenz, Tippbetrieb, Reglersperre (MRS), Strombegrenzung, Zwischenkreisführung der Ausgangsfrequenz, Bremsung mit erhöhter Erregung, DC-Einspeisung ${ }^{(4)}$, Frequenzsprung, Drehrichtungsumkehr, Automatischer Wiederanlauf nach Netzausfall, Motorumschaltung auf Netzbetrieb, Digitales Motorpotentiometer, automatische Beschleunigung/Verzögerung, automatische Einstellhilfe, Fortsetzung des Betriebs nach einem Netzausfall, Wahl der Taktfrequenz, intelligente Ausgangsstromüberwachung, Reversierverbot, Betriebsartenwahl, Schlupfkompensation, Droop-Funktion, lastabhängige Frequenzumschaltung, Vibrationsunterdrückung, Traverse-Funktion, Auto-Tuning, Selbsteinstellung der Betriebsmotordaten, automatische Verstärkungseinstellung, Maschinenanalyse ${ }^{(© \oplus}$, serielle Datenkommunikation (RS485), PID-Regelung, Vorfüllmodus, Tänzerregelung, Steuerung des Kühlventilators, Stoppmethode (Verzögerung bis Stopp/Austrudeln), Stoppmethode bei Netzausfall © ©, Kontaktstopp, SPS-Funktionalität, Standzeitüberwachung, Wartungsintervall-Alarm, Strommittelwert, Einstellung der Überlastähigkeit, Lageregelung ${ }^{(1)}$, Drehzahlregelung, Drehmomentregelung, Positionsregelung, Vorerregung, Drehmomentbegrenzung, Testbetrieb, Versorgung des Steuerkreises durch separate 24-V-Versorgungsspannung, Funktion,_Sicher abgeschaltetes Moment (STO)", Pendelregelung |
|  | Ausgangssignal | Ausgangssignal Open-Collector- <br> Ausgang (5 Klemmen) <br> Relais-Ausgang (2 Klemmen) | Motorlauf, Frequenz-Soll-/Istwertvergleich, Kurzzeitiger Netzausfall (Unterspannung) ${ }^{\oplus}$, Überlastwarnung, Frequenzerkennung, Alarme, Ausgabe des Alarmcodes (4 Bits über Open-Collector-Ausgänge) |
| Anzeige | Mit Messgerät | Stromausgang | Max. $20 \mathrm{mADC}: 1$ Klemme (Ausgabe eines Stromes) <br> Die an der Klemme CA ausgegebene Größe kann durch die Einstellung von Pr. 54,_Ausgabe FM/CA-Klemme" festgelegt werden. |
|  |  | Spannungsausgang | Max. $\pm 10 \mathrm{~V}$ DC: 1 Klemme (Ausgabe einer Spannung) <br> Die an der Klemme AM ausgegebene Größe kann durch die Einstellung von Pr. 158 „Ausgabe AM-Klemme" festgelegt werden. |
|  | Aufder Bedieneinheit (FR-DU08) | Betriebszustände | Ausgangsfrequenz, Ausgangsstrom, Ausgangsspannung, Frequenzsollwerte Die angezeigte Größe kann durch die Einstellung von Pr. 52 „Anzeige der Bedieneinheit" festgelegt werden. |
|  |  | Alarmanzeige | Nach dem Ansprechen einer Schutzfunktion erfolgt die Anzeige einer Fehlermeldung. <br> Es werden Ausgangsspannung, Ausgangsstrom, Frequenz, kumulierte Betriebszeit, Jahr, Monat, Datum, Zeit unmittelbar vor dem Auslösen der Schutzfunktion und die letzten 8 Alarme gespeichert. |
| Schutz | Funktionen |  | Überstrom (während der Beschleunigung, Verzögerung, bei konstanter Geschwindigkeit oder im Stillstand), Überspannung (während der Beschleunigung, Verzögerung, bei konstanter Geschwindigkeit oder im Stillstand), Thermoschutz Frequenzumrichter, Thermoschutz Motor, Überhitzung Kühlkörper, kurzzeitiger Netzausfall ${ }^{( }$, Unterspannung ${ }^{\oplus}$, Eingangsphasenausfall ${ }^{(2 \oplus}$, Überlast Motor, fehlende Synchronisation ${ }^{(2)}$, fehlerhafter Bremstransistor ${ }^{\circledR}$, Kurzschluss im Frequenzumrichterausgang, offene Phase am Ausgang, Auslösung des externen Thermoschutzes ${ }^{(2)}$, PTC-Betrieb ${ }^{(2)}$ Optionsfehler, Fehler der Kommunikationsoption, PU-Verbindungsfehler, Überschreitung der Wiederholversuche ${ }^{2}$, Fehler beim Speichern von Parametern, CPU-Fehler, Kurzschluss in der Verbindung zur Bedieneinheit/Kurzschluss der Ausgangsspannung der 2. seriellen Schnittstelle, Kurzschluss der 24-V-DC-Ausgangsspannung, Grenzwert des Ausgangsstroms überschritten ${ }^{(2)}$, Fehler der Einschaltstrombegrenzung ${ }^{\circledR}$, Kommunikationsfehler (Frequenzumrichter), Fehler Analogeingang, Fehler bei Kommunikation über die USB-Schnittstelle, Fehler im Sicherheitskreis, Drehzahlüberschreitung ${ }^{(2)}$, Drehzahlabweichung zu groß ${ }^{(1)}$, Impulsgeber-Fehler (kein Signal) ${ }^{(1)}{ }^{2}$, Positionsabweichung zu groß ${ }^{(1)}{ }^{(2)}$, Fehler bei der Bremssequenz ${ }^{(2)}$, Phasenfehler am Impulsgeber ${ }^{(1) 2}$, Stromsollwert-Verlust ${ }^{(2)}$, Fehler Vorfüllmodus ${ }^{(2)}$, Signalfehler PID-Regelung ${ }^{(2)}$, Optionsfehler, keine Verzögerung bei Drehrichtungsumkehr ${ }^{(2)}$, interner Schaltkreisfehler, interne Übertemperatur ${ }^{\text {(34) }}$ |
|  | Warnungen |  | Ventilatorfehler, Motor-Kippschutz durch Überstrom, Motor-Kippschutz durch Überspannung, Überlastung Bremswiderstand ${ }^{(2 \oplus}$ (1) Voralarm Thermoschutz, PU-Stopp, Drehzahlbegrenzung hat angesprochen ${ }^{(2)}$, Kopierfehler Parameter, Sicher abgeschaltetes Moment (STO), PLe/ Sil3, Signalausgang für Wartung ${ }^{(2)(4)}$, Wartungstimer 1 bis $3^{(2)}{ }^{(2)}$, USB-Host, Fehler bei Referenzpunktfahrt (fehlerhafte Einstellung, nicht abgeschlossen, falsch ausgewählt) ${ }^{2}$, Bedieneinheit verriegett ${ }^{(2)}$, Passwortschutz ${ }^{(2)}$, Schreibfehler Parameter, Kopierfehler, Betrieb mit externer Versorgungsspannung (24V), Fehler der internen Kühlluftzirkulation ${ }^{(3)}$ |
| Sonstiges | Umgebungstemperatur |  | $-10^{\circ} \mathrm{C}$ bis $+50^{\circ} \mathrm{C}$ |
|  |  |  | $-20^{\circ} \mathrm{C}$ bis $+65^{\circ} \mathrm{C}$ |

Hinweise:
(1) Nur mit Option FR-A8AP
(2) In der Werkseinstellung des Frequenzumrichters ist diese Schutzfunktion deaktiviert.
(3) Für sensorlose PM-Vektorregelung
(4) Nicht für A842
(5) Nur für A842
(6) Nicht für A860
(7) Nur für A860
(8) Nur für kurze Zeit zulässig (z. B. beim Transport)

## Allgemeine technische Daten FR-CC2

| FR-CC20 |  | Beschreibung |
| :---: | :---: | :---: |
| Eingangssignale (drei Klemmen) |  | Externer Thermoschalter, Stromrichtereinheit zurücksetzen <br> Die Funktionszuweisung der Eingangsklemmen erfolgt über Pr. 178, Pr. 187 und Pr. 189. |
| Betriebsfunktionen |  | Überhitzungsschutz, DC-Bremsung, Automatischer Wiederanlauf nach Netzausfall, Wiederanlauf nach Ansprechen einer Schutzfunktion, serielle Datenkommunikation (RS485), Standzeitüberwachung, Wartungsintervall-Alarm, Betrieb mit externer Versorgungsspannung (24V) |
| Ausgangssignal, Open-Collector-Ausgang (fünf Klemmen) Relais-Ausgang (eine Klemme) |  | Freigabe des Frequenzumrichterbetriebs (positive Logik, negative Logik), kurzzeitiger Netzausfall (Unterspannung), Frequenzumrichter zurücksetzen, Ventilatorfehler, Alarm <br> Die Funktionszuweisung der Ausgangsklemmen erfolgt über Pr. 190 bis Pr. 195. |
| Bedieneinheit (FR-DU08) | Betriebszustände | Ausgangsspannung der Stromrichtereinheit, Eingangsstrom, Auslastung des elektr. Motorschutzes Die Auswahl der Anzeige erfolgt über Pr. 774 bis Pr. 776 „ 1 . bis 3 . Anzeigeauswahl der Bedieneinheit". |
|  | Schutz | Nach dem Ansprechen einer Schutzfunktion erfolgt die Anzeige einer Fehlermeldung. <br> Es werden Ausgangsspannung, Eingangsstrom, Auslastung des elektr. Motorschutzes, kumulierte Betriebszeit, Jahr, Monat, Datum, Zeit unmittelbar vor dem Auslösen der Schutzfunktion und die letzten 8 Alarme gespeichert. |
| Schutz | Funktionen | Überstrom, Überspannung, Thermoschutz Stromrichtereinheit (elektr. Motorschutz), Überhitzung Kühlkörper, kurzzeitiger Netzausfall, Unterspannung, Eingangsphasenausfall ${ }^{3}$, externer Thermoschalterbetrieb, PU-Verbindungsfehler ${ }^{3}$, Überschreitung der Wiederholversuche ${ }^{\text {® }}$, Fehler beim Speichern von Parametern, CPU-Fehler, Kurzschluss der 24-V-DC-Ausgangsspannung, Schaltkreisfehler der Einschaltstrombegrenzung, Kommunikationsfehler (Frequenzumrichter), Optionsfehler, Kurzschluss der Spannungsversorgung für die Bedieneinheit, Kurzschluss der Ausgangsspannung der 2. seriellen Schnittstelle, interner Schaltkreisfehler |
|  | Warnungen | Ventilatorfehler, Voralarm elektronischer Motorschutz, Wartungstimer 1 bis $3{ }^{3}$, Bedieneinheit verriegelt ${ }^{\circledR}$, Passwortschutz ${ }^{\circledR}$, Schreibfehler Parameter, Kopierfehler, Kurzschluss der 24-V-DC-Ausgangsspannung |
| Umgebung | Umgebungstemperatur | FR-CC2-H315K-H560K: $-10^{\circ} \mathrm{C}$ bis $+50^{\circ} \mathrm{C}$ (keine Eisbildung im Gerät) FR-CC2-H63OK: $-10^{\circ} \mathrm{C}$ bis $+40^{\circ} \mathrm{C}$ (keine Eisbildung im Gerät |
|  | Zulässige relative Lufffeuchtigkeit | Mit Platinenschutzlackierung gemäß IEC60721-3-3 32: max. $95 \%$ (keine Kondensatbildung) Ohne Platinenschutzlackierung: max. $90 \%$ (keine Kondensatbildung) |
|  | Lagertemperatur (1) | $-20-+65^{\circ} \mathrm{C}$ |
|  | Atmosphäre | Nur für Innenräume (keine aggressiven Gase, Ölnebel, staub- und schmutzfreie Aufstellung) |
|  | Aufstellhöhe/Vibrationsfestigkeit | Max. $1.000 \mathrm{müber} \mathrm{NN}$., max. $2,9 \mathrm{~m} / \mathrm{s}^{2}{ }^{(2)}$ von 10 bis 55 Hz (in X-, Y- und Z-Richtung) |

Hinweise:
(1) Nur für kurze Zeit zulässig (z. B. beim Transport)
(2) Bei Installation in einer Höhe von 1000 bis maximal 2500 m über N.N. nimmt die Ausgangsleistung um $3 \%$ pro 500 m ab.
(3) In der Werkseinstellung sind diese Funktionen deaktiviert.

## Blockschaltbild FR-A800



## Blockschaltbild FR-A842



## Blockschaltbild FR-CC2



## Belegung der Leistungsklemmen

| Funktion | Klemme | Bezeichnung | Beschreibung |
| :---: | :---: | :---: | :---: |
| Leistungsanschluisse | L1, L2, L3 | Netzspannungsanschluss | Netzspannungsversorgung des Frequenzumrichters ( $380-480 \mathrm{~V} \mathrm{AC} ,50 / 60 \mathrm{~Hz}$ ) |
|  | L11, L21 | Sep. Steuerspannungsanschluss | Zur separaten Spannungsversorgung des Steuerkreises ist die Netzspannung an L11/L21 anzuschließen (und die Brücken L1 und L2 zu öfnen). |
|  | P/+, N/- | Anschluss für Frequenzumrichter | Anschluss an die Klemmen P/+ und $\mathrm{N} /$-des Frequenzumrichters |
|  | $\stackrel{1}{=}$ | PE | Schutzleiteranschluss des Frequenzumrichters |


| Funktion | Klemme | Bezeichnung | Beschreibung |
| :---: | :---: | :---: | :---: |
| Steueranschlüsse (programmierbar) | STF | Startsignal für Rechtslauf | Der Motor dreht im Rechtslauf, wenn an Klemme STF ein Signal anliegt. |
|  | STR | Startsignal für Linkslauf | Der Motor dreht im Linkslauf, wenn an Klemme STR ein Signal anliegt. |
|  | STOP | Selbsthaltung des Startsignals | Die Startsignale sind selbsthaltend, wenn an Klemme STOP ein Signal anliegt. |
|  | RH, RM, RL | Geschwindigkeitsvorwahl | Vorwahl von 15 verschiedenen Ausgangsfrequenzen |
|  | JOG | Tipp-Betrieb | DerTipp-Betrieb wird durch ein Signal an der JOG-Klemme ausgewählt (Werkseinstellung). Die Startsignale STF und STR bestimmen die Drehrichtung. |
|  |  | Impulseingang | Die JOG-Klemme kann als Impulseingang verwendet werden. Dazu muss die Einstellung des Pr. 291 verändert werden. |
|  | RT | Zweiter Parametersatz | Durch ein Signal an der RT-Klemme kann ein zweiter Parametersatz angewählt werden. |
|  | MRS | Reglersperre | Die Reglersperre stoppt die Ausgangsfrequenz ohne Berücksichtigung der Verzögerungszeit. |
|  | RES | RESET-Eingang | Das Rücksetzen des Frequenzumrichters nach Ansprechen einer Schutzfunktion erfolgt durch ein Signal an der RES-Klemme ( $\mathrm{t}>0,1 \mathrm{~s}$ ). |
|  | $\mathrm{OH}^{(1)}$ | Externer Thermoschalter | Die Klemme OH dient zum Anschluss eines externen Motorschutzschalters oder eines im Motor integrierten Motorschutzes. Spricht der Motorschutz an, wird der Frequenzumrichterausgang abgeschaltet und das Alarmsignal E.OHT ausgegeben. |
|  | RDI ${ }^{\circ}$ | Kontakteingang | In der Werkseinstellung ist der Klemme keine Funktion zugewiesen. Die Funktionszuweisung erfolgt mit Pr. 178. |
|  |  | Freigabe Strom-Sollwert | Die Freigabe der Sollwertvorgabe von 0/4-20 mA an Klemme 4 erfolgt durch Signalvorgabe an Klemme AU. |
|  | AU | PTC-Eingang | Zum Anschluss des PTC-Thermofühlers muss der AU-Klemme das PTC-Signal zugewiesen werden und der Schiebeschalter auf der Steuerplatine in Position PTC gebracht werden. |
|  | CS | Automatischer Wiederanlauf nach Netzausfall | Wird an Klemme CS ein Signal angelegt, startet der Frequenzumrichter nach einem Netzausfall automatisch. |
| Bezugspunkte | SD | Bezugspunkt (OV) für die Klemme PC (24V) | In negativer Logik dient die SD-Klemme als gemeinsamer Bezugspunkt für die Schalteingänge. In positiver Logik muss bei einer Ansteuerung über Open-Collector-Transistoren (z. B. SPS) der Bezugspunkt der Spannungsquelle mit der SD-Klemme verbunden werden. Dadurch werden Funktionstörungen durch Fehlerströme verhindert. Die SD-Klemme ist der Bezugspunkt für die 24-V-Spannungsquelle an Klemme PC sowie für das externe $24-$-Vetzteil an Klemme +24 . Diese Klemme ist von den Klemmen 5 und SE isoliert. |
|  | PC | 24 V DC-Ausgang | In negativer Logik muss bei einer Ansteuerung über Open-Collector-Transistoren (z. B. SPS) der Bezugspunkt der Spannungsquelle mit der PC-Klemme verbunden werden. Dadurch werden Funktionstörungen durch Fehlerströme verhindert. In positiver Logik dient die PC-Klemme als gemeinsamer Bezugspunkt für die Schalteingänge. <br> Ausgang zur Spannungsversorgung 24V DC $0,1 \mathrm{~A}$ |
|  | +24 | Externe Spannungseinspeisung 24V | Zum Anschluss eines externen 24-V-Netzteils. Liegt an dieser Klemme eine externe DC-Spannung mit 24 V an, wird der Steuerkreis weiterhin mit Betriebsspannung versorgt, auch wenn der Leistungskreis ausgeschaltet ist. |
| Sollwertvorgabe | 10 E | Spannungsausgang für Potentiometeranschluss | Ausgangsspannung 10V DC. Der max. Ausgangsstrom beträgt 10 mA . Empfohlenes Potentiometer: $1 \mathrm{k} \Omega, 2 \mathrm{~W}$ linear |
|  | 10 |  | Ausgangsspannung 5 V DC. Der max. Ausgangsstrom beträgt 10 mA . Empfohlenes Potentiometer: $1 \mathrm{k} \mathrm{\Omega}, 2 \mathrm{~W}$ linear |
|  | 2 | Eingang für Frequenz-Sollwertsignal | Das Sollwertsignal $0-5 \mathrm{~V}$ oder $0-10 \mathrm{~V}, 0 / 4-20 \mathrm{~mA}$ wird an diese Klemme angelegt. Über Parameter 73 kann zwischen Spannungs- und Stromsollwert gewechselt werden. Der Eingangswiderstand beträgt $10 \mathrm{k} \Omega$. |
|  | 5 | Sollwertsignal und Analogsignale | Klemme 5 stellt den Bezugspunkt für alle analogen Sollwertgrößen sowie für die analogen Ausgangssignale AM und CA dar. Die Klemme ist vom Bezugspotential des Digitalkreises (SD) isoliert und sollte nicht geerdet werden. |
|  | 1 | Zusätzlicher Eingang für Frequenz-Sollwertsignal $0- \pm 5(10) V D C$ | Ein zusätliches Spannungs-Sollwertsignal von $0- \pm 5(10)$ V DC kann an diese Klemme angelegt werden. Der Spannungsbereich ist auf $0- \pm 10 \mathrm{~V} D$ voreingestellt. Der Eingangswiderstand beträgt $10 \mathrm{k} \Omega$. |
|  | 4 | Eingang für Sollwertsignal | Das Sollwertsignal $0 / 4-20 \mathrm{~mA}$ oder $0-10 \mathrm{~V}$ wird an diese Klemme angelegt. Über Parameter 267 kann zwischen Spannungs- und Stromsollwert gewechselt werden. Der Eingangswiderstand beträgt $250 \Omega$. Die Freigabe der Strom-Sollwertvorgabe erfolgt über die Klemmenfunktion AU. |
| Signalausgänge (programmierbar) | A1, B1, C1 | Potentialfreier <br> Relaisausgang 1 (Alarm) | Die Alarmausgabe erfolgt über Relaiskontakte. Gezeichnet ist der Normalbetrieb und der spannungslose Zustand. Wird die Schutzfunktion aktiviert, zieht das Relais an. Die Kontaktleistung beträgt 230 V AC/0,3 A oder 30 V DC/0,3 A. |
|  | A2, B2, C2 | Potentialfreier Relaisausgang 2 | Als Ausgangstreiber ist jedes der 42 möglichen Ausgangssignale wählbar. Die Kontaktleistung beträgt $230 \mathrm{~V} \mathrm{AC} / 0,3 \mathrm{~A}$ oder $30 \mathrm{~V} \mathrm{DC} / 0,3 \mathrm{~A}$. |
|  | RUN | Signalausgang für Motorlauf | Der Ausgang ist durchgeschaltet, wenn die Ausgangsfrequenz höher als die Startfrequenz des Frequenzumrichters ist. Wird keine Frequenz ausgegeben oder ist die DC-Bremsung aktiv, ist der Ausgang gesperrt. |
|  | RDA ${ }^{(1)}$ | Freigabe des Frequenzumrichterbetriebs (Schließer) | Der Kontakt ist bei Betriebsbereitschaft der Stromrichtereinheit geschlossen. |
|  | RDB ${ }^{\text {(1) }}$ | Freigabe des Frequenzumrichterbetriebs (Offner) | Der Kontakt ist bei einem Fehler oder während des Zurücksetzens der Stromrichtereinheit geöffnet. |
|  | RSO® | Reset für Umrichter (Schließerkontakt) | Der Kontakt ist während des Zurücksetzens der Stromrichtereinheit geschlossen. |
|  | SU | Signalausgang für Frequenz-Soll-/lstwertvergleich | Der SU-Ausgang dient der Überwachung von Frequenz-Sollwert und Frequenz-stwert. Der Ausgang wird durchgeschaltet, sobald sich der Frequenz-Istwert (Ausgangsfrequenz des Frequenzumrichters) dem Frequenz-Sollwert (vorgegeben durch das Sollwertsignal) innerhalb eines voreingestellten Toleranzbereiches angeglichen hat. |
|  | IPF | Signalausgang für kurzzeitigen Netzausfall | Bei einer kurzzeitigen Netzunterbrechung im Zeitraum von $15 \mathrm{~ms} \leq$ tPF $\leq 100 \mathrm{~ms}$ oder bei einer Unterspannung wird der Ausgang durchgeschaltet. |
|  | FAN ${ }^{\text {® }}$ | Fehlerausgabe Kühlventilator | Der Ausgang ist bei einem Ventilatorfehler durchgeschaltet. |
|  | 0L | Signalausgang für Überlastalarm | Der OL-Ausgang ist durchgeschaltet, wenn der Ausgangsstrom des Frequenzumrichters die in Parameter 22 voreingestellte Stromgrenze überschreitet und der Abschaltschutz Überstrom aktiviert wurde. Liegt der Ausgangsstrom des Frequenzumrichters unterhalb der in Parameter 22 eingestellten Stromgrenze, ist das Signal am OL-Ausgang gesperrt. |
|  | FU | Signalausgang zur Überwachung der Ausgangsfrequenz | Der Ausgang ist durchgeschaltet, sobald die Ausgangsfrequenz die in Parameter 42 (oder 43) vorgegebene Frequenz überschreitet. Andernfalls ist der FU-Ausgang gespert. |
|  | SE | Ausgangsspannung für Signalausgänge | An diese Klemme wird die Spannung angeschlossen, die über die Open-Collector-Ausgänge RUN, SU, OL, IPF und FU geschaltet wird. |
|  | CA | Analoger Stromausgang | Eine von 18 Anzeigefunktionen kann ausgewählt Ausgabe: Ausgangsfrequenz (Werkseinstellung), werden, z.B. externe Frequenzanzeige. CA- und AM- Lastwiderstand: $200 \Omega-450 \Omega$, Ausgangsstrom: $0-20 \mathrm{~mA}$ |
|  | AM | Analogausgang $0-10 \mathrm{~V}$ DC ( 1 mA ) |  |
| Schnittstelle | - | PU-Schnittstelle | Die PU-Schnitstselle zum Anschluss der Bedieneinheit kann als RS485-Schnittstelle genutzt werden. E/A-Standard: RS485, Multi-Drop-Betrieb: max. 1152 Bit/s (maximale Leitungslänge: 500 m ) |
|  | - | RS485-Schnittstelle (über RS485-Klemme) | Kommunikation über RS485; E/A-Standard: RS485, Multi-Drop-Betrieb: max. 1152 Bit/s (maximale Leitungslänge: 500 m ) |
|  | - | 2 USB-Anschlüsse (gemäß USB1.1/USB2.0) | Typ-A-Buchse: Bei Anschluss eines USB-Speichergeräts werden das Kopieren von Parametern, das Herunterladen eines SPS-Codes und die TraceFunktion unterstützt. <br> Mini-B-Buchse: Durch Anschluss eines Personal Computers ist der Betrieb des Frequenzumrichters über den FR Configurator2 möglich. |
| SafetyAnschlüsse | S1, S2 | Safety-Eingänge | Wird die Funktion „Sicher abgeschaltetes Moment (STO)" nicht verwendet, dürfen die Brücken zwischen den Klemmen S1-PC, S2-PC und SIC-SD nicht entfernt werden, da sonst kein Betrieb des Frequenzumrichters möglich ist. |
|  | SIC | Referenzpotential für Sicherheitseingänge |  |
|  | So | Safety-Monitorausgang |  |
|  | SOC | Bezugspunkt Überwachungsausgang „Sicher abgeschaltetes Moment (STO)" |  |

